

Contenido

Plataforma de contenidos interactivos	XI
Introducción	XII
Capítulo I. Introducción al diseño mecánico	1
1.1. Introducción	2
1.2. ¿Qué es el diseño mecánico?	4
1.3. Proceso del diseño mecánico	4
1.4. Enfoques del diseño	6
1.4.1. Enfoque del diseño tradicional	6
1.5. Organización del proceso de diseño	7
1.6. Tipos de diseño mecánico	8
1.7. Ciclo de desarrollo de un elemento mecánico (etapas de definición, preliminar de diseño, desarrollo detallado y documentación)	9
Capítulo II. Introducción a la cinemática de mecanismos	21
2.1. Introducción	22
2.2. Cinemática y cinética	22
2.3. Mecanismos y máquinas	23
2.4. Movimiento relativo	24
2.4.1. Movimiento relativo entre dos partículas en un mismo referencial	25
2.4.2. Movimiento relativo de una partícula en dos referenciales	27
2.5. Diagramas cinemáticos	28
2.6. Grados de libertad	29
2.7. Clasificación de mecanismos	37
Capítulo III. Análisis de desplazamientos y velocidades	47
3.1. Introducción	48
3.2. Determinación de las velocidades por el método de los planos	49
3.2.1. Velocidades para el grupo II clase, tipo 1	49
3.3. Métodos gráfico y analítico	53
3.3.1. Métodos algebraicos clásicos	53
3.4. Análisis de velocidades por el método gráfico y analítico	54
3.4.1. Mecanismos de cuatro barras	55
3.4.2. Mecanismo biela-manivela	57
3.5. Velocidad mediante ecuaciones de cierre y números complejos	61
3.5.1. Centros instantáneos	63
3.6. Ventaja mecánica	68
Capítulo IV. Análisis de aceleraciones	71
4.1. Introducción	72
4.2. Aceleración relativa	74
4.3. Aceleración de Coriolis	75
Capítulo V. Análisis de fuerzas	79
5.1. Definiciones básicas para estudiar las fuerzas estáticas y dinámicas	80
5.2. Fuerzas estáticas y dinámicas	81
5.3. Método de superposición	101

5.3.1. Principio de superposición. Fuerzas estáticas	101
5.3.2. Principio de superposición. Fuerzas dinámicas	101
5.4. Método matricial.....	102
5.4.1. Características de los métodos matriciales.....	102
5.4.2. Modelización del problema.....	103
5.4.3. Métodos de cálculo matricial.....	104
Capítulo VI. Introducción a la síntesis de mecanismos	111
6.1. Introducción	112
6.2. Tipos de síntesis	112
6.3. Síntesis gráfica, generación de movimiento (dos y tres posiciones prescritas)	114
6.3.1. Dos posiciones prescritas.....	114
6.3.2. Tres posiciones prescritas	116
6.4. Síntesis gráfica, generación de trayectorias	117
6.4.1. Generación de función	119
6.4.2. Síntesis analítica.....	125
Capítulo VII. Cargas en los elementos mecánicos (impacto, vibración, dinámicas)	129
7.1. Introducción	130
7.2. Cargas en los elementos mecánicos.....	130
7.2.1. Cargas por impacto	130
7.2.2. Cargas por vibración	132
7.2.3. Fuerzas dinámicas.....	135
7.3. Tipos de esfuerzos en los elementos mecánicos	135
7.3.1. Concentración de esfuerzos	137
7.4. Teorías de falla por fatiga	139
7.4.1. Etapas del proceso de fallas por fatiga.....	141
7.4.2. Variación de los esfuerzos	141
7.4.3. Mecanismos de falla por fatiga.....	143
7.5. Ajustes y tolerancias	145
7.5.1. Tolerancia de fabricación	145
7.5.2. Valores de tolerancia	145
7.5.3. Campos de tolerancias	146
7.5.4. Ajuste.....	147
7.5.5. Tipos de ajuste.....	147
7.5.6. Simbología.....	148
7.5.7. Tipos de tolerancias.....	149
Capítulo VIII. Introducción a las uniones	155
8.1. Introducción	156
8.2. Uniones remachadas	157
8.3. Uniones atornilladas.....	162
8.3.1. Generalidades	162
8.3.2. Clases de tornillos	162
8.3.3. Coeficientes parciales de seguridad	162
8.3.4. Agujeros para tornillos.....	163
8.3.5. Disposiciones en el montaje.....	164
8.3.6. Separación entre agujeros.....	165

8.3.7. Categorías de uniones atornilladas	166
8.3.8. Cálculo de la resistencia de un tornillo	169
8.3.9. Torque o par de apriete de tornillos.....	173
8.3.10. Tipos de las uniones atornilladas	178
8.4. Uniones soldadas	180
8.4.1. Generalidades	180
8.4.2. Diferentes tipos de uniones por soldadura.....	180
8.5. Uniones pegadas	185
8.5.1. Introducción	185
8.5.2. Ventajas de la unión con adhesivos	185
8.5.3. Limitaciones.....	186
Capítulo IX. Acoplamientos.....	187
9.1. Introducción	188
9.2. Acoplamiento mecánico	188
9.2.1. Funciones	189
9.3. Tipos y clasificación de acoplamientos	189
9.3.1. Acoplamientos rígidos	190
9.3.2. Acoplamientos flexibles.....	190
9.3.3. Acoplamientos de elementos deslizantes	190
9.3.4. Acoplamientos de elementos flexionantes.....	192
9.3.5. Acoplamientos articulados	194
9.4. Embragues y frenos	196
9.4.1. Embrague	196
9.4.2. Freno.....	196
9.5. Tipos y clasificación de embragues.....	200
9.5.1. Embrague de fricción de disco simple.....	201
9.5.2. Embragues de fricción de disco doble	201
9.5.3. Embrague hidráulico.....	202
Capítulo X. Cojinetes y lubricación	203
10.1. Introducción	204
10.2. Cojinetes.....	204
10.2.1. Lubricación de cojinetes.....	205
10.2.2. Tipos de lubricantes.....	205
10.2.3. Viscosidad	205
10.2.4. Lubricación inicial de cojinetes	206
10.2.5. Determinación del coeficiente de rozamiento en cojinetes de deslizamiento lubricados	206
10.2.6. Materiales para cojinetes.....	209
10.2.7. Espesor mínimo de la película de aceite.....	209
10.2.8. Presión crítica del funcionamiento	210
10.2.9. Capacidad de carga y vida de un rodamiento	210
10.3. Lubricación de los elementos de máquinas	211
10.3.1. Fricción	211
10.3.2. Desgaste.....	212
10.3.3. Tipos de desgaste.....	212
10.3.4. Lubricación.....	212
10.3.5. Tipos de lubricantes.....	214

10.3.6. Propiedades y pruebas fisicoquímicas de los lubricantes.....	214
10.3.7. Aspectos a considerar en la selección de un lubricante.....	215
10.3.8. Factores nocivos para el desempeño de los lubricantes	216
10.4. Cojinetes de contacto deslizante.....	216
10.5. Cojinetes de contacto rodante.....	217
10.5.1. Características de los rodamientos	218
10.5.2. Tipos de rodamientos	219
10.5.3. Fallas de los rodamientos	224
10.5.4. Materiales de rodamiento.....	224
10.6. Selección de rodamientos.....	225
10.6.1. Procedimiento de la selección.....	225
Capítulo XI. Árboles y ejes	231
11.1. Introducción.....	232
11.2. Conceptos y aplicaciones	233
11.2.1. Ejes.....	233
11.2.2. Árboles.....	236
11.2.3. Diámetros normalizados	238
11.2.4. Materiales para ejes y árboles	238
11.3. Árboles y ejes flexibles.....	240
11.3.1. Componentes de un eje flexible	240
11.4. Resortes.....	242
11.4.1. Introducción	242
11.4.2. Tipos y aplicación.....	243
11.4.3. Diseño de un resorte (helicoidales de compresión y de tensión).....	243
Capítulo XII. Clasificación y tipos de transmisión	255
12.1. Introducción.....	256
12.2. Transmisiones de tipo flexibles	256
12.3. Poleas y bandas.....	257
12.3.1. Poleas	257
12.4. Cadenas.....	258
12.5. Cables	258
12.6. Transmisiones de tipo rígida.....	259
12.6.1. Engranés.....	259
12.6.2. Teoría de los dientes de engrane	259
12.7. Engranajes de dientes rectos y helicoidales.....	265
12.7.1. Engranaje recto	265
12.7.2. Carga sobre engranes rectos.....	266
12.8. Engranajes cónicos de dientes rectos y helicoidales	270
12.9. Tornillo sin fin y de potencia	270
12.10. Trenes de engranes.....	272
12.10.1. Clasificación y tipos.....	273
Índice analítico	275
Anexo.....	277
Factores de conversión	278